毕业设计 (论文) 撰写规范

西安工业大学继续教育学院

毕业设计 (论文) 撰写规范

前 言

毕业设计是学生在校学习的最后阶段，是培养学生综合运用所学知识、分析 和解决实际问题、锻炼学生创新能力的重要环节。毕业设计 (论文) 是记录学生 科研和工程成果的重要文献资料。为了规范我院毕业设计 (论文) 格式，保证毕 业设计 (论文) 质量，根据有关论文撰写的国家标准 (GB) 的规定，结合我院具 体情况，特制定《西安工业大学继续教育学院毕业设计 (论文) 撰写规范》。

**1** 毕业设计 (论文) 的字符数及印装

**1.1** 毕业设计 (论文) 的字符数

毕业设计 (论文) 的字符数：本科：8000－12000 字。

**1.2** 毕业设计 (论文) 格式要求

毕业设计(论文) 用纸均为 A4(标准幅面 210mm×297mm)，版芯为 38 行 (行 距为 1.5 倍) ×39 字 (小四号)，字体要求为宋体

页眉从正文开始到最后，在每一页的上方，用五号字体，居中排列，页眉 线为双线，例：

西安工业大学继续教育学院毕业 (设计) 论文

打印稿正文、中文摘要用字为小四号宋体，页码置于页面的底部并居中放

置，论文采用单面打印。

**1.3** 毕业设计 (论文) 的装订

毕业设计 (论文) 的封面按统一要求 (见附录 A) 制作，论文装订后，成品 尺寸与 A4 纸幅的偏差为2mm。

.

**2** 毕业设计 (论文) 内容顺序、摘要及主要符号表

**2.1** 毕业设计 (论文) 的内容及顺序

毕业设计 (论文) 的内容按顺序依次为：封面、扉页、任务书、评议书、审 定结果、摘要、 目录、主要符号表、论文主体部分 (包括绪论、正文和结论三部 分) 、致谢、注释 、参考文献 、附录等。

**2.2** 封面

a. 封面的主要内容包括： “毕业设计”或“毕业设计论文”字样、论文题 目、论文作者信息、指导教师、提交论文时间等。

b. 论文题目应能反映论文的主要工作、研究目的和特点。确定题目时要把 握好可索引性、特异性、明确性和简短性。论文题目的字符数一般应在 25 字以 内。如果有些细节必须放进标题，可分为主标题和副标题两个部分。

封面的排版规范见附录 A。

**2.3** 扉页

内容与封面相同。

**2.4** 摘要 (单占一页)

a. 摘要包括：论文题目、“摘要”字样 (位置居中) 、摘要正文、关键词。

b. 摘要主要包括三部分内容：论文研究工作的目的意义、研究的内容及方 法、结果与结论，是对论文不加注释和评论的概括性陈述。

c.摘要应简明扼要，文字要精练，200-300 字即可。

d. 关键词是反映毕业设计 (论文) 主题内容的名词，是供检索使用的，应 尽量选取《汉语主题词表》等词表提供的规范词，最能代表论文中心内容特征的 名词和术语。一般为 3~5 个，按词条外延层次 (学科目录分类)，由高至低顺序 排列。关键词排在摘要部分的下方。

e. 英文摘要与中文摘要相对应 (本科) ，但应避免按中文字义逐字逐句生 搬硬译。f. 摘要排版见附录 B (中文摘要 B1，英文摘要B2) 。

附 录 **A** 毕业设计 (论文) 封面式样



继续教育学院毕业设计 (论文)

(小初号，宋体，加粗，居中)

题目： × × × × × × × ×

(二号，宋体，加粗居中)

院、系(站)：

学科专业：

学 生 ：

学 号 ：

指导教师： (三号，宋体、居中)

× × × ×年 × ×月

(四号，宋体、居中)

附 录 **B1** 毕业设计 (论文)“中文摘要”式样

基于计算机视觉的空间飞行器对接系统

(居中，三号宋体，加粗， 占 4 行)

摘 要 (小三号，宋体，加粗，居中)

交会对接技术是发展空间在轨基本设施的关键技术。本文对基于计算机视觉 的空间飞行器自动对接系统进行了详细的研究。首先，讨论了许多常规姿态表示 方法，并指出姿态表示的复杂性。然后给出李代数法姿态表示和可能的定义。在 各种姿态表示下，给出了空间飞行器姿态运动学和动力学方程。为后面建立对接 系统数学模型打下了基础……

关键词 (小四号，宋体，加粗)：交会对接；计算机视觉；非线性最小二乘；非

线性观测器；非线性控制器

附 录 **B2** 毕业设计 (论文)“英文摘要”式样

Spacecraft Docking System Based on Computer Vision

(居中，三号宋体，加粗， 占 4 行)

Abstract (小三号，宋体，加粗，居中)

Rendezvous and docking are two of the key techniques to implement an Space in-orbit infrastrueture.In this dissertation,an automatic spacecraft docking system based on computer vision is investigated in detail .First,a number of conventional methods of attitude representation are discussed and their complications in dealing with the problem of attitude representation are……

Key Words (小四号，宋体，加粗) : rendezvous and docking ; computer vision ; nonlinear least squares ; nonlinear observer ; nonlinear controller

**2.5** 目录

a. 目录应包括：主要符号表、正文中的标题、附录、参考文献、致谢等。

b. 目录编入三级标题，即章、节、小节的标题，各级序号均使用阿拉伯数 字。

c. 目录中的页码从论文的正文开始至全文结束。

d.中英文摘要、符号表及目录本身的页码另编，页码在页下方居中排列。 目录的排版规范见附录 C。

**2.6** 主要符号表

论文中包括的符号、标志、缩略词、首字母、术语等汇集表等，有此项目时 列出。排版规范见附录 D。

附 录 **D** 毕业设计 (论文)“主要符号表**”**式样

主 要 符 号 表

a,b,…,u

A，B，P…

Rm\*n

……

列向量

矩阵

m\*n 实数矩阵空间

**3** 毕业设计 (论文) 的正文

**3.1** 论文正文的内容和层次格式

3.1.1 论文正文的内容

包括前言或绪论、正文和结论三部分。正文主体一般可以包括理论分析、 系统仿真、数值计算、实验研究、工程实现、软件开发等内容。

3.1.2 论文的正文层次格式

正文层次格式如下：

1 (空两格) × × × × × (居中，三号宋体，加粗， 占 4 行)

1.1 × × × (左顶格，四号宋体，加粗， 占 2.5 行，不接排)

1.1.1 × × × (左顶格，小四号宋体，加粗， 占 2 行，不接排)

a. × × × (小 4 号宋体，加粗) (正文) × × × × × (小 4 号宋体，接

排)

(1) × × × (小 4 号宋体，加粗) (正文) × × × × × (小 4 号宋体，接

排)

1) × × × (小 4 号宋体，加粗) (正文) × × × × × (小 4 号宋体，接

排)

**3.2** 前言或绪论

毕业设计的前言，主要概括设计项目的来源、性质、任务等基本内容。

毕业论文的绪论，综合评述前人工作，说明选题目的和意义，国内外文献综

述，以及论文所要研究的内容。

**3.3** 论文正文主体

a. 毕业设计的正文包括各种原始资料的采集、设计方案的确定、设计计算 过程、设计方案比较、工程预算、经济分析等内容。

b. 毕业论文的正文主体是对研究工作的详细表述，其内容主要包括： 问题 的提出，研究工作的基本前提、假设和条件；模型的建立，实验方案的拟定；基

本概念和理论基础；计算的主要方法和内容；实验方法、内容及分析；理论论证， 理论在课题中的应用，课题得出的结果，以及对结果的论证等。该部分要求层次 清楚，通顺，重点突出。

c. 参考或引用了他人的学术成果或观点，必须给出参考文献。引用文献序 号用“〔〕”括起来置于引用部分的右上角。

d. 毕业论文的结论作为单独一章排列，它是对整个研究工作进行归纳和综 合而得出的总结，对所得结果与已有结果的比较和课题尚存在的问题，以及进一 步开展研究的见解与建议。结论要写得概括、简短。

**3.4** 插图、表格与公式

3.4.1 插图

a. 插图在单章内按顺序编号，如第一章，第三幅图为“图 1.3”；插图要有 图题，图号、图题应在图的下方用 5 号宋体居中排列。

b. 图形符号及各种线型的画法应符合相关国家标准(特别是电子元器件的表 示)。

c. 应遵循“先文后图”、“图不跨节”的规定，即在正文叙述中，选见图号及 图的内容后见图。

d. 坐标图的坐标上应注明标度值，其中量和单位的表示为“量的符号/单位 符号”，位置在坐标轴的外侧居中处，如长度 1/m，质量 m/kg 等。

e. 插图应具有“自明性”，即不阅读正文，只看图题、图例及图就可以理解 图意。

f. 使用他有插图应注明出处。

3.4.2 表

a. 表按单章顺序编号，如第二章第五个表的表序为“表 2.5”，表应有表

题，并与表序一起在表的上方用五号宋体居中排列。

b. 表的各栏均应标明量或测试项目标准规定的符号、单位，表示方法与在 图中相同，特别指出的是，当表中所有栏的单位都相同时，应将单位标注在表的 右上方，不用“单位”二字。

c. 为使表格简洁，对表中的符号、标记、代码以及需要说明的事项，可以 用简练的文字以表注的形式用小 5 号宋体附注于表下，脚注符号用“×① ”， 不出现“附注”或“注”字样。若对整个表的说明，说明文字前用“说明”字样。 脚注或说明，各项可另起，也可接排。

d. 由若干个分图组成的插图，分图用a,b,c,……标出。

e. 引用他人表格须注明出处。

3.4.3 公式

a.公式序号按单章顺序编号，如 (2.3) ，公式号与公式间不用引导符号， 公式号居右排。

b.公式中各物理量及量纲均按国际标准 (SI) 及国家规定的法定符号和法定 计量单位标注，禁止使用已废弃的符号和计量单位。

**3.5** 数字用法

公历世纪、年代、年、月、 日、时间和各种计数、计量，均用阿拉伯数字。 年份不能简写，如 2004 年不能写成 04 年。数值的有效数字应全部写出，如： 0.50:2.00 不能写作 0.5:2。

**3.6** 软件

软件流程图和原程序清单要按软件文档式附在论文后面，特殊情况可在答辩 时展示。

**3.7** 工程图

工程图按国标规定装订，图幅小于或等于 3#图幅时应装订在论文内，大于 3#图幅时按国标规定单独装订作为附图。

**4** 致谢、参考文献及其它部分

**4.1** 致谢

a. 致谢即以简短的文字对导师和给予指导或协助完成毕业设计 (论文) 工 作的组织和个人表示感谢。文字要简捷、实事求是。

b. 致谢中一般不用第一人称，可用“作者”。

排版规范见附录 F。

**4.2** 参考文献

a. 参考文献一般应是作者亲自考察过的对论文有参考价值的文献。产品说 明书及未公开发表过的研究报告一般不作为参考文献。

b. 参考文献应具有权威性。

c. 为了反映论文的科学依据和作者尊重他人研究成果的严肃态度，同时向

读者提供有关信息的出处，正文之后一般应刊出主要参考文献，它是毕业设计(论 文) 不可缺少的组成部分。

d. 参考文献表上的著作按论文中引用顺序排列，著作按如下格式著录： ⑴ 中文图书

[序号] 作者. 书名. 版次 (第一版不标注) . 出版地：出版者，出版年.

起止页码

如：

[2] 李明，物理学，北京：科学出版社，1977.58~62

⑵翻译图书

[序号] 作者. 书名. 版次. 译者. 出版地：出版者，出版年.起止页码

⑶期刊类

[序号] 作者. 文章题名. 期刊名称，年，卷 (期)：起止页码 如：

〔9〕卢耀如，西北地区地质生态环境与可持续发展，西安工业大学学报，2002， 53 (3)：1~7

⑷ 会议论文集

[序号] 作者. 文章题名.见 (英文用 In)：编辑者.论文集名. 出版地：出

版者，出版年. 起止页码

⑸ 学位论文

[序号] 作者. 题名：〔学位论文〕. 保存地点：保存单位，年份

e. 以上序号用中扩号，与文字之间空两格。如果需要两行的，第二行文字 要位于序号的后边，与第一行文字对齐。中文的用五号宋体，外文的用五号Times New Roman 字体。

参考文献排版格式见附录 G。

**4.3** 附录

附录是对于一些不宜放在正文中，但有参考价值的内容，可编入毕业设计(论

文) 的附录中，例如公式的推演、编写的软件源程序清单、工程图等。

附 录 **F** 毕业设计 (论文)“致谢”式样

致 谢

感谢导师×× ×教授的关心、指导和教诲。× × ×教授追求真理、献身科学、 严以律己、宽已待人的崇高品质对学生将是永远的鞭策。

作者在毕业设计期间的工作自始至终都是在×× ×教授全面、具体的指导下 进行的。×老师渊博的学识、敏锐的思维、民主而严谨的作风，使学生收益匪浅， 终生难忘。

感谢×× ×副教授在课题研究中所给予的帮助。

感谢实验室的×× ×老师和×× ×老师的关心和帮助。

感谢我的学友和朋友们对我的关心和帮助。

本论文工作得到国家自然科学基金 (编号×× × ) 的资助。

附 录 **G** 毕业设计 (论文)“参考文献”式样

参考文献

[1] 霍 夫 斯 塔 主 编 . 禽 病 学 : 下 册 . 第 七 版 . 胡 祥 壁 译 . 北 京 : 农 业 出 社,1981.798-799

[2] Timoshemko S P.Theory of plate and shell.2nd ed.New

York:McGraw-Hill,1959.17-36

[3] 韩京清.非线性 PID 控制器. 自动化学报,1994,20(4):58-4

[4] Nadkarni M A,Nair C K K,Pendey V N,et al.Charecterization of

alpha-galactosidase from corynebacterium and mechanism of its induction.J Gen App Micobiol,1992,38:223-234

[5] 张全福,王里青.“百家争鸣”与理工科学报编辑工作.见:郑福寿主编.

学报编辑论丛:第 2 集.南京:河海大学出版社,1991.1-4

[6]Dupont B.Bone marrow transplantation in severcombinedimmunodeficiency with an unrelated MLC compatible donor.In:White H J,Smith R,eds.Proceedings of the third International society for experimental Hematology,1974.44-46

[7] 张筑生.微分半自动系统的不变集: [硕士学位论文].北京:北京大

系,1983

[8] Cairns R B.Intrared spectroscopic studies on solid

oxygen: [dissertation].Berkeley:Univ of California,1965

[9] 姜锡洲.一种温热外敷药制备方法.中国专利,881056073.1989-07-26 [10] GB6447-86 文摘编写规则

附录：毕业设计 (论文) 常用表

附 录 A 毕业设计 (论文) 封面式



继续教育学院毕业设计 (论文)

(小初号，宋体，加粗，居中)

题目： × × × × × × × ×

(二号，宋体，加粗居中)

院、系(站)：

学科专业：

学 生 ：

学 号 ：

指导教师： (三号，宋体、居中)

× × × ×年 × ×月

(四号，宋体、居中)

附 录 **B1** 毕业设计 (论文)“中文摘要”式样

基于计算机视觉的空间飞行器对接系统

(居中，三号宋体，加粗， 占 4 行)

摘 要 (小三号，宋体，加粗，居中)

交会对接技术是发展空间在轨基本设施的关键技术。本文对基于计算机视觉 的空间飞行器自动对接系统进行了详细的研究。首先，讨论了许多常规姿态表示 方法，并指出姿态表示的复杂性。然后给出李代数法姿态表示和可能的定义。在 各种姿态表示下，给出了空间飞行器姿态运动学和动力学方程。为后面建立对接 系统数学模型打下了基础……

关键词 (小四号，宋体，加粗)：交会对接；计算机视觉；非线性最小二乘；非

线性观测器；非线性控制器

附 录 **B2** 毕业设计 (论文)“英文摘要”式样

Spacecraft Docking System Based on Computer Vision

(居中，三号宋体，加粗， 占 4 行)

Abstract (小三号，宋体，加粗，居中)

Rendezvous and docking are two of the key techniques to implement an Space in-orbit infrastrueture.In this dissertation,an automatic spacecraft docking system based on computer vision is investigated in detail .First,a number of conventional methods of attitude representation are discussed and their complications in dealing with the problem of attitude representation are……

Key Words (小四号，宋体，加粗) : rendezvous and docking ; computer vision ;

nonlinear least squares ; nonlinear observer ; nonlinear controller

附 录 **C** 毕业设计 (论文)“ 目录”式样

目 录 (小三号，宋体，加粗，居中)

1 (空一格) 绪 论 (四号，宋体、加粗) …………………………… ()

1.1 综述 (小四号，宋体) …………………………………………………… ()

1.2 电解加工自动控制的发展概况…………………………………… …… ()

1.2.1 自动控制在电解加工中的应用 (小四号，宋体) ……………… ()

1.2.2 智能控制在电解加工中的研究现状 ………………………… … ()

1.3 课题背景…………………………………………………………………… ()

1.4 本文主要研究工作…………………………………………………… … ()

2 电解加工精度的研究 ……………………………………………()

2.1 电解加工精度 ……………………………………………………………()

2.2 电解加工原理 ……………………………………………………………()

……

8 结论 ………………………………………………………………()

致谢 …………………………………………………………………()

参考文献 ……………………………………………………………()

( 目录行距用 1.5 倍行距)

附 录 **D** 毕业设计 (论文)“主要符号表**”**式样

主 要 符 号 表

a,b,…,u

A，B，P…

Rm\*n

……

列向量

矩阵

m\*n 实数矩阵空间

附 录 **E** 毕业设计 (论文) 正文式样

1 绪论

1.1 前言

流体传动及控制技术的发展，特别是近二十年来与电子技术、计算机控制技 术的紧密结合使其进入一个新的发展阶段……

1.2 液压系统压力脉动衰减研究的现状

………

1.2.1 国外研究现状

对于脉动衰减器的研究，早期一般从液压管路系统脉动形成及传递机理的分析 入手，分析各元件脉动产生的原因，研究液压管道中的压力传递特性，并从具体 的系统出发，分析如何利用脉动衰减器衰减系统的压力脉动，未从脉动衰减器本 身结构方面研究

从 70 年代中期开始……

……

1.4 本文主要研究内容

本文首先对国内外脉动衰减器的评价方法进行分析，并提出了液压脉动衰减器 的新的评价方法。 ……

附 录 **F** 毕业设计 (论文)“致谢”式样

致 谢

感谢导师×× ×教授的关心、指导和教诲。× × ×教授追求真理、献身科学、 严以律己、宽已待人的崇高品质对学生将是永远的鞭策。

作者在毕业设计期间的工作自始至终都是在×× ×教授全面、具体的指导下 进行的。×老师渊博的学识、敏锐的思维、民主而严谨的作风，使学生收益匪浅， 终生难忘。

感谢×× ×副教授在课题研究中所给予的帮助。

感谢实验室的×× ×老师和×× ×老师的关心和帮助。

感谢我的学友和朋友们对我的关心和帮助。

本论文工作得到国家自然科学基金 (编号×× × ) 的资助。

附 录 **G** 毕业设计 (论文)“参考文献”式样

参考文献

[1] 霍 夫 斯 塔 主 编 . 禽 病 学 : 下 册 . 第 七 版 . 胡 祥 壁 译 . 北 京 : 农 业 出 社,1981.798-799

[2] Timoshemko S P.Theory of plate and shell.2nd ed.New

York:McGraw-Hill,1959.17-36

[3] 韩京清.非线性 PID 控制器. 自动化学报,1994,20(4):58-4

[4] Nadkarni M A,Nair C K K,Pendey V N,et al.Charecterization of

alpha-galactosidase from corynebacterium and mechanism of its induction.J Gen App Micobiol,1992,38:223-234

[5] 张全福,王里青.“百家争鸣”与理工科学报编辑工作.见:郑福寿主编.

学报编辑论丛:第 2 集.南京:河海大学出版社,1991.1-4

[6]Dupont B.Bone marrow transplantation in severcombinedimmunodeficiency with an unrelated MLC compatible donor.In:White H J,Smith R,eds.Proceedings of the third International society for experimental Hematology,1974.44-46

[7] 张筑生.微分半自动系统的不变集: [硕士学位论文].北京:北京大

系,1983

[8] Cairns R B.Intrared spectroscopic studies on solid

oxygen: [dissertation].Berkeley:Univ of California,1965

[9] 姜锡洲.一种温热外敷药制备方法.中国专利,881056073.1989-07-26 [10] GB6447-86 文摘编写规则